

圆锥机偏心度计算

免责声明：上海矿山破碎机网：<http://www.jawcrusher.biz>本着自由、分享的原则整理以下内容于互联网，若有侵权请联系我们删除！

上海矿山破碎机网提供沙石厂粉碎设备、石料生产线、矿石破碎线、制砂生产线、磨粉生产线、建筑垃圾回收等多项破碎筛分一条龙服务。

联系我们：您可以通过在线咨询与我们取得联系！周一至周日全天竭诚为您服务。



更多相关设备问题，生产线配置，设备报价，设备参数等问题

可以**免费咨询**在线客服帮您解答 | 24小时免费客服在线

一分钟解决您的疑惑

点击咨询



圆锥机偏心度计算

山虎牌圆锥破上海磨粉机厂家山虎牌圆锥破破碎机,颚破机,反击破,圆锥破,锤破,复合破鄂破颚破具有破碎比大产品料度均匀结构简单工作可靠维修简便运营费用经济等特点。南昌大学专用作者：潘存云教授 研究机构的组成原理研究机构的组成原理目的是搞清楚按何种规律组成的机构能满足运动确定性的要求。南昌大学专用作者：潘存云教授 名词术语解释名词术语解释构件构件(Link)——独立的运动单元独立的运动单元构件零件(part)——独立的制造单元零件独立的制造单元套筒内燃机连杆螺栓垫圈螺母 § - - 机构的组成内燃机中连杆体轴瓦作者：潘存云教授连杆盖南昌大学专用作者：潘存云教授 .运动副运动副定义：运动副——两个构件直接接触组成的仍能产生定义：运动副两个构件直接接触组成的仍能产生某些相对运动的联接。a)两个构件b)直接接触c)有相对运动两个构件直接接触两个构件三个条件，三个条件，缺一不可运动副元素——直接接触的部分（点线面）直接接触的部分（运动副元素直接接触的部分例如：凸轮齿轮齿廓活塞与缸套等例如：凸轮齿轮齿廓活塞与缸套等。作者：潘存云教授作者：潘存云教授南昌大学专用作者：潘存云教授 运动副的分类：运动副的分类：)按引入的约束数分有：按引入的约束数分有：按引入的约束数分有I级副II级副III级副IV级副V级副。级副作者：潘存云教授I级副级副II级副级副III级副级副南昌大学专用作者：潘存云教授 IV级副级副V级副级副级副V级副级副级副V级副级副级副)按相对运动范围分有：按相对运动范围分有：按相对运动范围分有平面运

圆锥机偏心度计算

动(Plannarkinematicpair)平面运动副——平面运动平面运动平面运动副空间运动副——空间运动空间运动(Spatialkinematicpair)空间运动副空间运动例如：球铰链拉杆天线螺旋生物关节。空间机构至少含有一个空间运动副的机构南昌大学专用作者：潘存云教授)按运动副元素分有：按运动副元素分有：按运动副元素分有高副(highpair)——点线接触，应力高。)南昌大学专用作者：潘存云教授 常见运动副符号的表示国标GB - 常见运动副符号的表示国标 - 详见教材P页。

机架——作为参考系的构件如机床床身车辆底盘作为参考系的构件，如机床床身车辆底盘机架作为参考系的构件如机床床身飞机机身。从动件其余可动构件机构的组成：机构的组成：机构 = 机架 + 原动件 + 机构 = 机架 + 原动件 + 从动件个个南昌大学专用个或几个个或几个若干作者：潘存云教授 § - 平面机构运动简图 - 机构运动简图——用以说明机构中各构件之间的相对用以说明机构中各构件之间的相对机构运动简图运动关系的简单图形。作为运动分析和动力分析的依据机动示意图——不按比例绘制的简图不按比例绘制的简图机动示意图现摘录了部分GB - 机构示意图如下表。南昌大学专用作者：潘存云教授 绘制机构运动简图思路：先定原动部分和工作部分（思路：先定原动部分和工作部分（一般位于传动线路末端），弄清运动传递路线，），弄清运动传递路线末端），弄清运动传递路线，确定构件数目及运动副的类型，并用符号表示出来。

解：活动构件数 n =活动构件数低副数 P 低副数 L =高副数 PH =高副数 $F=n - PL - PH = \times - \times - =$ 计算结果肯定不对！计算结果肯定不对！南昌大学专用D41B8AE作者：潘存云教授FC作者：潘存云教授 复合铰链——两个以上的构件在同一处以转动复合铰链两个以上的构件在同一处以转动副相联。

作者：潘存云教授南昌大学专用作者：潘存云教授 已知： $AB = CD = EF$ ，计算图示平行四边形已知： $= =$ ，机构的自由度。EBCA作者：潘存云教授FD虚约束重新计算： $n=, PL=,$ 重新计算： $PH=F=n - PL - PH = \times - \times =$ 特别注意：此例存在虚约束的几何条件是：特别注意：此例存在虚约束的几何条件是： $AB = CD = EF = =$ 南昌大学专用作者：潘存云教授 出现虚约束的场合：出现虚约束的场合：.两构件联接前后，联接点的轨迹重合，两构件联接前后，两构件联接前后联接点的轨迹重合，椭圆仪等如平行四边形机构，火车轮椭圆仪等。平行四边形机构，作者：潘存云教授两构件构成多个移动副，且两构件构成多个移动副，两构件构成多个移动副导路平行。南昌大学专用作者：潘存云教授 两构件构成多个转动副，两构件构成多个转动副，两构件构成多个转动副且同轴。

原文地址：<http://jawcrusher.biz/ptsb/v8AjYuanZhuibow5Y.html>