

免责声明：上海矿山破碎机网：<http://www.jawcrusher.biz>本着自由、分享的原则整理以下内容于互联网，若有侵权请联系我们删除！

上海矿山破碎机网提供沙石厂粉碎设备、石料生产线、矿石破碎线、制砂生产线、磨粉生产线、建筑垃圾回收等多项破碎筛分一条龙服务。

联系我们：您可以通过在线咨询与我们取得联系！周一至周日全天竭诚为您服务。



更多相关设备问题，生产线配置，设备报价，设备参数等问题

可以[免费咨询](#)在线客服帮您解答 | 24小时免费客服在线

一分钟解决您的疑惑

[点击咨询](#)



铰链式颚式破碎机

由于机器在工作过程中载荷变化很大，将影响曲柄和电机的匀速转动，为了减小主轴速度的波动和电动机的容量，在曲柄轴O的两端各装一个大小和重量完全相同的飞轮，其中一个兼作皮带轮用。

附图-铰链式颚式破碎机机构简图二已知条件及设计要求已知条件各机构尺寸及质心位置（构件的质心在O，其余构件的质心位于构件的中心），曲柄转速为n。各构件重力G及对质心轴的转动惯量Js；工作阻力Fr曲线如图-所示，Fr的作用点为D，方向垂直于OC；运动分析中所得结果。三．设计数据设计数据设计内容符号单位数据nr/minLoAll连杆机构的运动分析hhmm00000901AB10BLBCLoc飞轮转动惯连杆机构运动的动态静力分析量的确定LODDmmNKgmNKgmNKgmNKgmGJSJGJSJGJS?00000.000900009900000.四．机构的结构分析如附图-所示，建立直角坐标系。拆分基本杆组：标出原动件，其转角为 θ ，转速为n，如附图-(a)所示；拆出二级杆组一，为RRR杆组，如附图-(b)所示；拆出二级杆组二，为RRR杆组，如附图-(c)所示。(a)(b)附图-铰链式颚式破碎机机构结构分析(a)原动件；(b)RRR杆组；(c)RRR杆组(c)五．铰链式颚式破碎机连杆机构的运动分析运行JYCAE软件，输入原始数据。向原动件参数输入框（见附图-）中输入个参数，其中 $\omega = -n = -$ （rad/s）（逆时针为正），角加速度为零。附图-移动副输入框 附图-已知长度输入框附图-原动件参数输入框点击“原始数据”输入页面中的“存入数据”按钮，将当前输入的数据储存起来。“原始数据”输入页面中的所有数据输入完后

，点击该页面的“运动分析”按钮，出现如附图-所示的“选取基本单元”页面。

铰链式颚破碎机

在随后打开的该类型基本单元输入框的输入空格中输入相应的字母和数值，然后点击“确定”按钮，完成对机构中该基本单元信息的输入。程序在运行时，对机构中各基本单元的求解顺序按照各类型基本单元输入框中“调用顺序”空格所填的数字序号从开始依次进行。点击“运算”按钮，JYCAEYL按指定的调用顺序依次对机构中各单元进行运动分析计算并给出计算结果，如附图-所示。附图-“选取基本单元”界面点击运算，然后分别点击“运动分析结果”界面下方“构件角运动参数”和“长度变化参数”按钮，界面中的表格分别给出了各构件角运动参数值或长度变化参数值。以曲柄的平均驱动力矩为分界线，求出各区段的盈亏功值如下：

$W=867.Nm$ $W=0.90Nm$ $W=-80.90Nm$ $W=8.86Nm$ $W_{max}=086.Nm$ $W=-00.0Nm$ 所以，曲柄的最大盈亏功所以飞轮的转动惯量 $JF?$ $W_{max}/(\pi n) = 086./(.70700.)7 = .9Kg\cdot m^2$. 参考文献:机械原理教程，张伟社主编。通过对颚式破碎机运动分析速度加速度分析及工作简图的设计让我们进一步掌握了《机械原理》的深刻内容，加深了对各知识点的理解和运用。

颚式破碎机

设计过程中我们时刻提醒自己要认真准确，并听从老师安排，踏踏实实做好每一步设计准备工作，并且仔细钻研了老师提供的软件，通过运用软件简化了很多复杂的运算和作图，为这次课程设计提供了一个很好的工具。在设计过程中我们真正懂得了做设计必须要一丝不苟，有严肃认真的态度，老师在带我们时不仅交给我们课本上的知识并且教会我们如何做一个真正的工程机械人员。 课程设计-铰链式颚式破碎机最新版—学习资料共享网com是一个在线免费学习平台通过收集整理大量专业知识，职业资料考试资料,考试复习指导,试题资料等给大家分享;同时提供学习互动交流;更好的帮助大家学习。东北大学机械原理课程设计铰链式颚式破碎机方案分析一设计题目：铰链式颚式破碎机方案分析二已知条件及设计要求2.已知条件图.六杆铰链式破碎机图.2工艺阻力图.3四杆铰链式破碎机图(a)所示为六杆铰链式破碎机方案简图。主轴的转速为 $n=70r/min$ ，各部尺寸为： $l_{OA}=0.m$ ， $l_{AB}=.0m$ ， $l_{OB}=m$ ， $l_{BC}=.m$ ， $l_{OC}=.96m$ ， $l=m$ ， $l=m$ ， $h=0.8m$ ， $h=m$ 。各构件质量和转动惯量分别为： $m=kg$ ， $J_s=.kg\cdot m^2$ ， $m=00kg$ ， $J_s=kg\cdot m^2$ ， $m=00kg$ ， $J_s=kg\cdot m^2$ ， $m=00kg$ ， $J_s=0kg\cdot m^2$ ，构件的质心位于O上，其他构件的质心均在各杆的中心处。

D为矿石破碎阻力作用点，设 $LOD=m$ ，破碎阻力Q在颚板的右极限位置到左极限位置间变化，如图(b)所示，Q力垂直于颚板。 $IOA=m, IAB=.m, l=m, h=m, IOB=.96m$ ，破碎阻力Q的变化规律与六杆铰链式破碎机相同，Q力垂直于颚板OB，Q力作用点为D，且 $IOD=m$ 。

各杆的质量转动惯量为 $m=00kg, Js=kg^2m$ ， $m=00kg, Js=kg^2m$ 。

进行动态静力分析，比较颚板摆动中心运动副反力的大小及方向变化规律，曲柄上的平衡力矩大小及方向变化规律。三机构的结构分析六杆铰链式破碎机六杆铰链式粉碎机拆分为机架和主动件，构件组成的RRR杆组，构件组成的RRR杆组。表形式参数实值 $nnnkrrrgamttwweppvpvpapap$ 调用 $rrrk$ 函数对由构件组成的RRR杆组进行运动分析。表形式参数实值 $mn4nnkk$ 表 $rtrtwweppvpvpapaprtr$ 调用 $rrrk$ 函数对由构件组成的RRR杆组进行运动分析。表形式参数实值 $nnnkrrrgamttwweppvpvpapap$ 调用 $rrrk$ 函数对由构件组成的RRR杆组进行运动分析。形式参数 $nnnnsnsnnnnexfkpvapapt$ 实值 $590045vpvapt$ 调用 $rrrf$ 对由杆组成的RRR杆组进行静力分析。表 $wweefrfr$ 形式参数 $nnnnsnsnnnnexfkp$ 实值 $4800p$ 调用 $barf$ 对主动件进行静力分析。表点运动参数形式参数实值形式参数实值形式参数实值 $nnnnnnnnkkrrrrr5rrr.6gamgamamttttteeeeeppppppvpvpvpvpvpvpapapapapapap$ 表点运动参数表点运动参数调用 $rrrf$ 对由杆组成的RRR杆组进行静力分析。

另一方面，六杆机构主动件所需提供的最大力矩NM也比四杆机构 $577572NM$ 大很多。八主要的收获和建议收获：学会了用c语言编程分析简单机构的运动和动态静力分析，理解了用基本杆组分析较为复杂机构的基本方法，熟悉了机构运动及动态静力分析的数学建模过程和子程序调用的方法。建议：利用软件分析机械运动对于机械类学生较为重要，建议学校能位同学提供一个更为自由的平台，让同学们有更多时间参与进去，进一步提升学生能力；我和同学在分析本题的过程中发现，个别通用子函数铰链式颚式破碎机还可以做一些改进，如 S_m 值的求法，子函数取杆件运动过程中与起始位置的差值的最大值，这是不合理的，为了适应子程序，我们只能在画图时以颚板左（或右）极限位置作为起点才可以得到真实值，这一定程度上增加了分析过程的难度，建议在通用子函数中予以考虑。九参考文献李树军等，机械原理沈阳：东北大学出版社，王淑仁等，计算机辅助机构设计沈阳：东北大学出版社，2003谭浩强等，C语言程序设计北京：清华大学出版社，-9- 机械原理课程设计铰链式颚式破碎机——甜梦文库为大家提供各种日常写作指导，同时提供范文参考。

二．图解法连杆机构运动分析及动态静力分析三．杆组法颚式破碎机的运动分析及动态静力分析四．飞轮设计五．主要收获六．参考文献一机构简介与设计数据机构简介颚式破碎机是一种破碎矿石的机械，如图所示，机器经皮带（图中未画）使曲柄顺时针回转，然后通过构件，是动颚板向左摆向固定于机架上的定颚板时，矿石被轧碎；当动颚板向右摆定颚板时，被轧碎的矿石下落。

原文地址：<http://jawcrusher.biz/ptsb/000iJiaoLianDGpU8.html>